⑤§3-1-Aの$\hat{e}_6$の定義も、デルタ関数を用いない形に書き換えることが出来る。

$n \in \mathbb{N}; y \in \mathrm{F}_5; m \in \mathbb{R}(2 \times \{1, \cdots, n\})$とするとき、

$\forall \xi \in \mathbb{R}(4); \forall i, j, k \in 4; \hat{e}_6(\xi, i; x, y, m) = 0$ and $\hat{e}_6(\xi, i, j, k; x, y, m) = 0$

は空欄xを含む方程式だ。これを、δを用いない形に書き直すと、

【1】and 【2】になる。

【1】$\forall \xi \in \mathbb{R}(4)$; 【1a】⇒[【1b】and【1c】]

【1a】$\forall r \in \{1, \cdots, n\}; \xi(3) \neq x(\xi(\{4\}), 3, r)$

【1b】$\forall i, j, k \in 4; \hat{e}_6(\xi, i, j, k; x, y, m) = 0$

【1c】$\forall i \in 4; \sum_{j=1}^{4} \sum_{k=1}^{4} \hat{g}(\xi, j, k; y) \Phi(\xi, i, j, k; x(\mathrm{N}_3), y) = 0$

【2】$\forall \xi \in \mathbb{R}(4); \forall \mathrm{N} \subset \{1, \cdots, n\}; \mathrm{N} = \{r \mid \xi(3) = x(\xi(\{4\}), 3, r)\} \Rightarrow$

【2a】and【2b】and【2c】and【2d】and【2e】and【2f】and【2g】and【2h】

【2a】
$$\lim_{\varepsilon \to +0} \varepsilon^2 \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\phi=0}^{2\pi} [[\sin(\theta)]^2 \cos(\phi) x(c_1(\xi, \theta, \phi, \varepsilon), 3, 2) - [\sin(\theta)]^2 \sin(\phi) x(c_1(\xi, \theta, \phi, \varepsilon), 2, 2) - \sin(\theta)\cos(\theta) x(c_1(\xi, \theta, \phi, \varepsilon), 1, 1)] \times \sqrt{-\det \underset{\sim}{g}(c_1(\xi, \theta, \phi, \varepsilon), \square, \square; y)}$$
$$= \sum_{r \in \mathrm{N}} q(r)\, \sigma(x(\mathbb{R}(\{4\}), 1, r), \xi(4))$$

【2b】
$$\lim_{\varepsilon \to +0} \varepsilon^2 \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\phi=0}^{2\pi} [-[\sin(\theta)]^2 \cos(\phi) x(c_2(\xi, \theta, \phi, \varepsilon), 3, 2) + [\sin(\theta)]^2 \sin(\phi) x(c_2(\xi, \theta, \phi, \varepsilon), 1, 2) - \sin(\theta)\cos(\theta) x(c_2(\xi, \theta, \phi, \varepsilon), 2, 1)] \times \sqrt{-\det \underset{\sim}{g}(c_2(\xi, \theta, \phi, \varepsilon), \square, \square; y)}$$
$$= \sum_{r \in \mathrm{N}} q(r)\, \sigma(x(\mathbb{R}(\{4\}), 2, r), \xi(4))$$